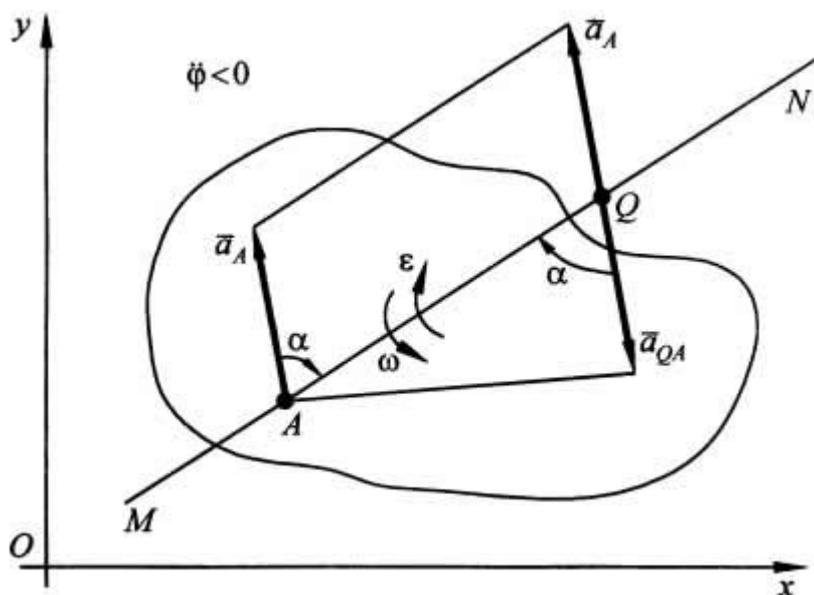


16) Мгновенный центр ускорений (МЦУ). Способы нахождения.

При определении скоростей точек плоской фигуры было установлено, что в каждый момент времени существует такая точка Р фигуры (МЦС), скорость которой равна нулю. Покажем, что в каждый момент времени существует точка фигуры, ускорение которой равно нулю. Такая точка называется **мгновенным центром ускорений (МЦУ)**. Обозначим ее через Q.

Рассмотрим плоскую фигуру, совершающую движение в плоскости рисунка (рис.). Примем за полюс какую-либо точку А, модуль и направление ускорения a_A которой известны в рассматриваемый момент времени. Пусть в этот момент времени известны угловая скорость и угловое ускорение фигуры. Из формулы $\vec{a}_B = \vec{a}_A + \vec{a}_{BA}$, следует, что точка Q будет МЦУ, если $\vec{a}_A + \vec{a}_{QA} = 0$, т. е. когда $\vec{a}_A = -\vec{a}_{QA}$. Так как вектор a_{QA} составляет с линией AQ угол "альфа" ($\text{tg } \alpha = \varepsilon/\omega^2$), то параллельный ему вектор a_A направлен к линии, соединяющей полюс А с точкой Q, также под углом "альфа" (см. рис.).



Проведем через полюс А прямую MN, составляющую с вектором его ускорения угол "альфа", откладываемый от вектора a_A в направлении дуговой стрелки углового ускорения. Тогда на луче AN найдется точка Q, для которой $\vec{a}_A = -\vec{a}_{QA}$. Поскольку, согласно

$$a_{BA} = \sqrt{(a_{BA}^{\tau})^2 + (a_{BA}^n)^2} = AB\sqrt{\varepsilon^2 + \omega^4}, \quad |\vec{a}_{QA}| = AQ\sqrt{\varepsilon^2 + \omega^4}, \quad \text{точка Q (МЦУ) будет отстоять}$$

$$AQ = \frac{|\vec{a}_A|}{\sqrt{\varepsilon^2 + \omega^4}}.$$

от полюса А на расстоянии

Таким образом, в каждый момент движения плоской фигуры, если угловая скорость и угловое ускорение не равны нулю одновременно, имеется единственная точка этой фигуры, ускорение которой равно нулю. В каждый последующий момент времени МЦУ плоской фигуры будет находиться в различных ее точках.

Если МЦУ — точку Q выбрать за полюс, то ускорение любой точки А плоской фигуры

$$\vec{a}_A = \vec{a}_Q + \vec{a}_{AQ} = \vec{a}_{AQ}, \quad \text{так как } a_Q = 0. \quad \text{Тогда } a_A = a_{QA} = QA\sqrt{\varepsilon^2 + \omega^4}.$$

Ускорение a_A составляет с отрезком QA, соединяющим эту точку с МЦУ, угол "альфа", откладываемый от QA в

сторону, противоположную направлению дуговой стрелки углового ускорения. Ускорения точек фигуры при плоском движении пропорциональны расстояниям от МЦУ до этих точек.

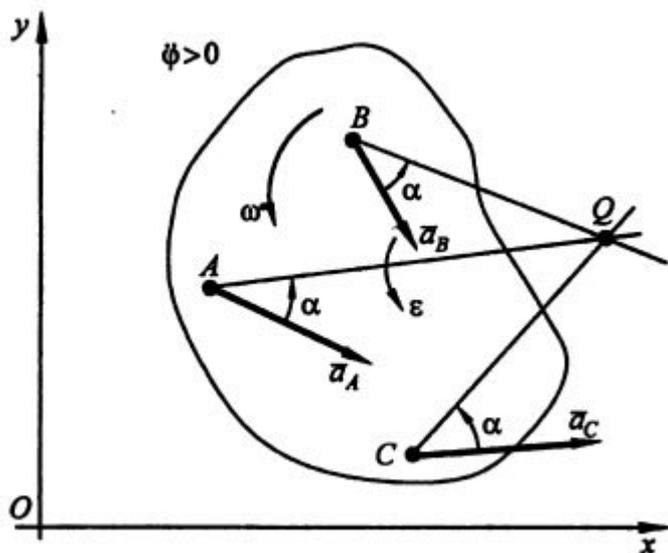
Таким образом, ускорение всякой точки фигуры при ее плоском движении определяется в данный момент времени так же, как и при вращательном движении фигуры вокруг МЦУ.

Рассмотрим случаи, когда положение МЦУ можно определить с помощью геометрических построений.

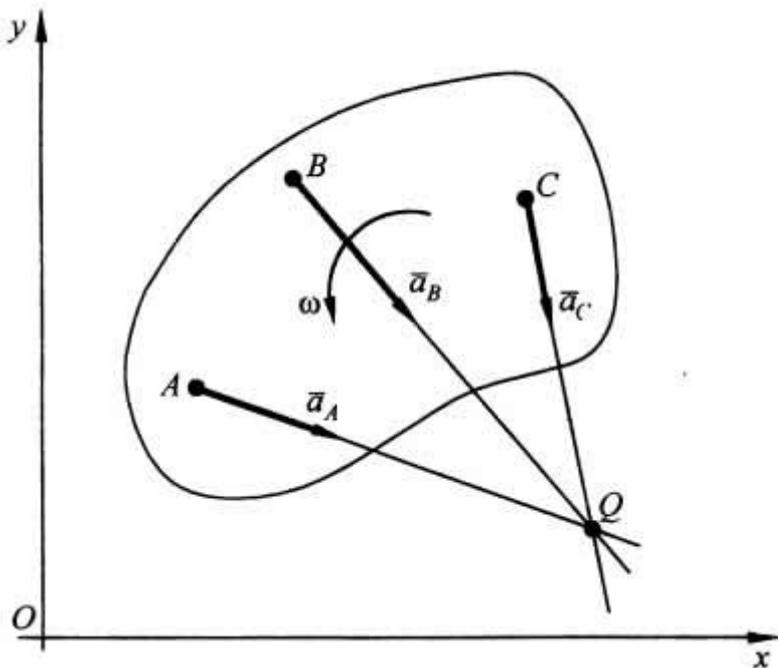
1) Пусть известны направления ускорений двух точек плоской фигуры, ее угловая скорость и ускорение. Тогда МЦУ лежит на пересечении прямых линий, проведенных к векторам ускорений

$$\alpha = \operatorname{arctg} \frac{\varepsilon}{\omega^2} \neq 0$$

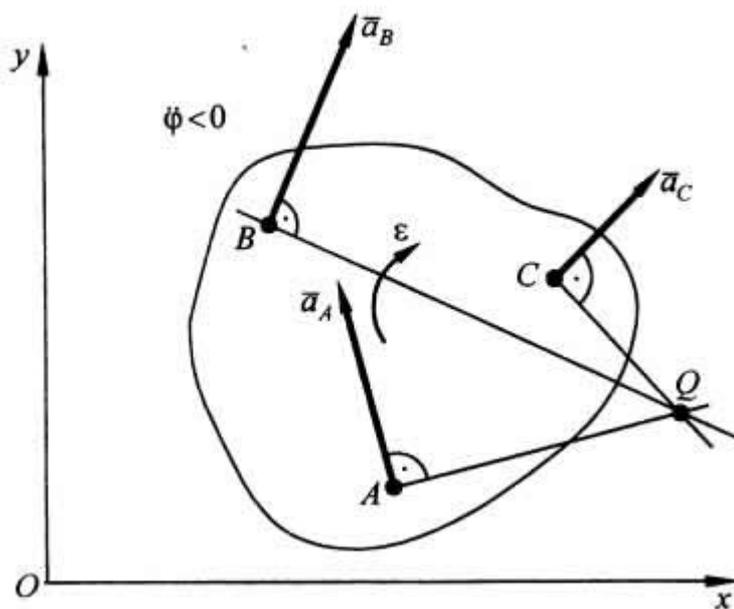
точек фигуры под одним и тем же острым углом: , отложенным от векторов ускорений точек в направлении дуговой стрелки углового ускорения.



2) Пусть известны направления ускорений хотя бы двух точек плоской фигуры, ее угловое ускорение = 0, а угловая скорость не равна 0. $AQ = a_A / \omega^2$, $BQ = a_B / \omega^2$



3) Угловая скорость = 0, угловое ускорение не равно 0. Угол прямой. $AQ = a_A / \epsilon$, $BQ = a_B / \epsilon$



Используются технологии [uCoz](#)